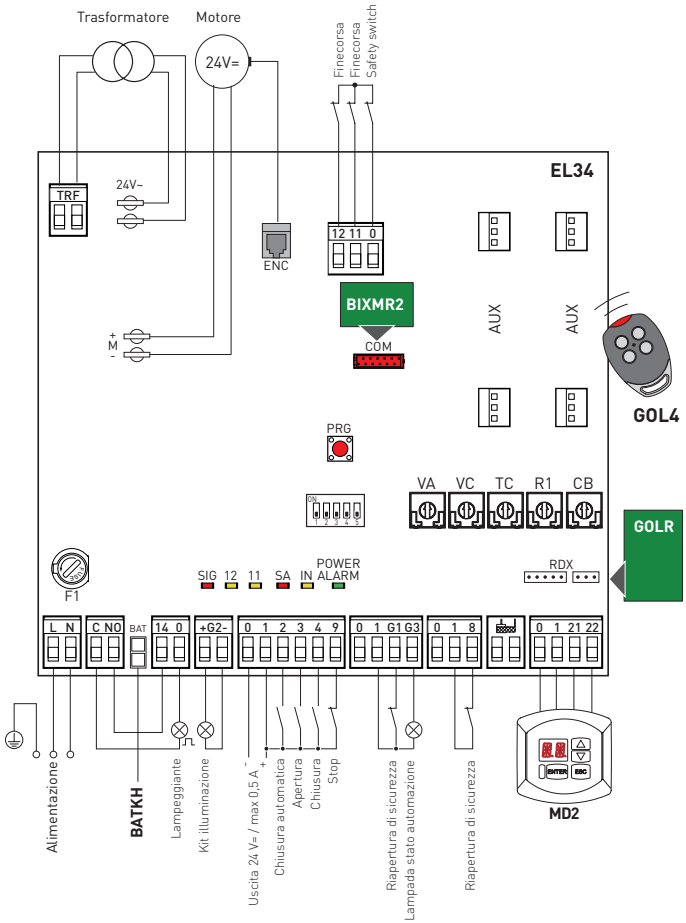
ENTREMATIC

Ditec EL34

IP2152IT

Manuale di installazione quadro elettronico per barriera QIK80EH

(Istruzioni originali)



Indice

	Argomento	Pagina
1.	Avvertenze generali per la sicurezza	5
2.	Dichiarazione di conformità CE	6
3.	Dati tecnici	6
3.1	Applicazioni	6
4.	Comandi	7
5.	Uscite ed accessori	8
6.	Regolazioni	9
6.1	Trimmer	9
6.2	Dip-switch	10
6.3	Jumper	10
6.4	Segnalazioni	10
7.	Radio	11
8.	Avviamento	12
9.	Ricerca guasti	13
10.	Esempio di applicazione per automazioni in parallelo	14
11.	Esempio di applicazione per automazioni con interblocco bidirezionale senza rilevamento di presenza	15
12.	Esempio di applicazione per automazioni con interblocco bidirezionale con rilevamento di presenza	16
13.	Esempio di applicazione per automazioni con funzionamento bidirezionale	17

Legenda

Questo simbolo indica istruzioni o note relative alla sicurezza a cui prestare particolare attenzione.

Questo simbolo indica informazioni utili al corretto funzionamento del prodotto.

Tutti i diritti relativi a questo materiale sono di proprietà esclusiva di Entrematic Group AB. Sebbene i contenuti di questa pubblicazione siano stati redatti con la massima cura, Entrematic Group AB non può assumersi alcuna responsabilità per danni causati da eventuali errori o omissioni in questa pubblicazione.
Ci riserviamo il diritto di apportare eventuali modifiche senza preavviso. Copie, scansioni, ritocchi o modifiche sono espressamente vietate senza un preventivo consenso scritto di Entrematic Group AB.

IP2152IT - 2015-03-16

1. Avvertenze generali per la sicurezza

"Istruzioni importanti per la sicurezza dell'installazione.
Una installazione non corretta può causare gravi danni"

Il presente manuale di installazione è rivolto esclusivamente a personale qualificato. L'installazione, i collegamenti elettrici e le regolazioni devono essere effettuati nell'osservanza della Buona Tecnica e in ottemperanza alle norme vigenti.
Leggere attentamente le istruzioni prima di iniziare l'installazione del prodotto. Una errata installazione può essere fonte di pericolo.
I materiali dell'imballaggio (plastica, polistirolo, ecc.) non vanno dispersi nell'ambiente e non devono essere lasciati alla portata dei bambini in quanto potenziali fonti di pericolo.
Prima di iniziare l'installazione verificare l'integrità del prodotto.
Non installare il prodotto in ambiente e atmosfera esplosivi: presenza di gas o fumi infiammabili costituiscono un grave pericolo per la sicurezza.
I dispositivi di sicurezza (fotocellule, coste sensibili, stop di emergenza, ecc.) devono essere installati tenendo in considerazione: le normative e le direttive in vigore, i criteri della Buona Tecnica, l'ambiente di installazione, la logica di funzionamento del sistema e le forze sviluppate dall'automazione.
Prima di collegare l'alimentazione elettrica accertarsi che i dati di targa siano rispondenti a quelli della rete di distribuzione elettrica. Prevedere sulla rete di alimentazione un interruttore/sezionatore onnipolare con distanza d'apertura dei contatti uguale o superiore a 3 mm.
Verificare che a monte dell'impianto elettrico vi sia un interruttore differenziale e una protezione di sovracorrente adeguati nell'osservanza della Buona Tecnica e in ottemperanza alle norme vigenti.
Quando richiesto, collegare l'automazione ad un efficace impianto di messa a terra eseguito come indicato dalle vigenti norme di sicurezza.
Durante gli interventi di installazione, manutenzione e riparazione, togliere l'alimentazione prima di aprire il coperchio per accedere alle parti elettriche.
La manipolazione delle parti elettroniche deve essere effettuata munendosi di bracciali conduttivi antistatici collegati a terra. Il costruttore della motorizzazione declina ogni responsabilità qualora vengano installati componenti incompatibili ai fini della sicurezza e del buon funzionamento.
Per l'eventuale riparazione o sostituzione dei prodotti dovranno essere utilizzati esclusivamente ricambi originali.

2. Dichiarazione CE di conformità

Il fabbricante Entrematic Group AB con sede in Lodjursgatan 10, SE-261 44 Landskrona, Sweden dichiara che il quadro elettronico tipo EL34 è conforme alle condizioni delle seguenti direttive CE:
Direttiva EMC 2004/108/CE;
Direttiva bassa tensione 2006/95/CE.
Direttiva R&TTE 1999/5/CE

Landskrona, 14-02-2013

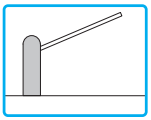
Marco Pietro Zini
(Presidente EA)

3. Dati tecnici

	QIK80EH
Alimentazione	230 V~ 50/60 Hz
Fusibile F1	F2A
Uscita un motore	24 V⎓ 16 A
Alimentazione accessori	24 V⎓ 0,5 A
Temperatura	min -20° C max +55° C min -35° C max +55° C con NIO attivato min -10° C max +50° C con batterie
Grado di protezione	IP55
Frequenza radio	433,92 MHz
Trasmettitori memorizzabili	200

NOTA: la garanzia di funzionamento e le prestazioni dichiarate si ottengono solo con accessori e dispositivi di sicurezza DITEC Entrematic.

3.1 Applicazioni

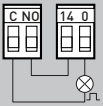
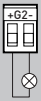
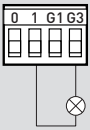


4. Comandi

Comando		Funzione	Descrizione
1 — 2	N.O.	CHIUSURA AUTOMATICA	La chiusura permanente del contatto abilita la chiusura automatica.
1 — 3	N.O.	APERTURA	Con DIP1=ON la chiusura del contatto attiva la manovra di apertura.
		PASSO PASSO	Con DIP1=OFF la chiusura del contatto attiva una manovra di apertura e chiusura in sequenza: apertura-stop-chiusura-apertura. NOTA: se la chiusura automatica è abilitata lo stop non è permanente ma della durata impostata con trimmer TC.
1 — 4	N.O.	CHIUSURA	La chiusura del contatto attiva la manovra di chiusura.
1 — 8	N.C.	SICUREZZA DI INVERSIONE	L'apertura del contatto di sicurezza provoca l'inversione del movimento (riapertura) durante la fase di chiusura.
1 — 9	N.C.	STOP	L'apertura del contatto di sicurezza provoca l'arresto del movimento.
1 — 9	N.O.	COMANDO A UOMO PRESENTE	L'apertura del contatto 1-9 abilita la funzione a uomo presente: - apertura a uomo presente 1-3 [con DIP1=ON]; - chiusura a uomo presente 1-4. NOTA: le eventuali sicurezze presenti, la chiusura automatica e le schede ad innesto inserite nelle sedi AUX1, AUX2 e RDX sono disabilitate.
1 — G1	N.C.	SICUREZZA DI INVERSIONE	L'apertura del contatto di sicurezza provoca l'inversione del movimento (riapertura) durante la fase di chiusura.
PRG	N.O.	MEMORIZZAZIONE E CANCELLAZIONE TRASMETTITORI	ATTENZIONE: il modulo memoria **DEVE** essere inserito. **Memorizzazione trasmettitori:** - premere il tasto PRG (il led SIG si accende), - effettuare la trasmissione del trasmettitore da memorizzare (il led SIG lampeggia), - attendere 10 s per terminare la memorizzazione (il led SIG si spegne). **Cancellazione trasmettitori:** - premere il tasto PRG per 3 s (il led SIG lampeggia), - premere nuovamente il tasto PRG per 3 s (il led SIG lampeggia velocemente).
		SETTING RESET	ATTENZIONE: il modulo memoria **NON** deve essere inserito. - premere il tasto PRG per 4 s (il led IN lampeggia), - premere nuovamente entro 4 s il tasto PRG per 2 s (il led IN si accende). Il SETTINGS RESET annulla tutte le impostazioni software remote apportate mediante il modulo display MD2. Dopo il SETTINGS RESET è possibile effettuare le regolazioni direttamente dal quadro elettronico. ATTENZIONE: nel caso il modulo display MD2 venga scollegato dal quadro elettronico, è necessario effettuare il SETTINGS RESET.

ATTENZIONE: ponticellare tutti i contatti N.C. se non utilizzati. I morsetti con numero uguale sono equivalenti.

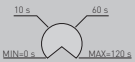
5. Uscite e accessori

Uscita	Valore - Accessori	Descrizione
	24 V⎓ 0,5 A	Alimentazione accessori. Uscita per alimentazione accessori esterni compresa lampade stato automazione.
AUX1 **AUX2**	SOFA1-SOFA2 GOPAV	Il quadro elettronico è provvisto di due sedi per schede ad innesto, tipo ricevitori radio, spire magnetiche, ecc. Il funzionamento della scheda ad innesto è selezionabile mediante DIP1. ATTENZIONE: l'inserimento e l'estrazione della scheda ad innesto devono essere effettuati in assenza di alimentazione.
	LAMPH 24 V⎓ 50 W	Lampeggiante. Il lampeggiante si attiva contemporaneamente alla manovra di apertura e chiusura.
	QIKAFE 24 V⎓ 1 A	Elettroblocco 24 V. Si attiva con barriera chiusa.
	QIKLUX 24 V⎓ 300 mA max	Kit illuminazione. Acceso con barriera chiusa. Lampeggiante con barriera in movimento. Spento con barriera aperta
	24 V⎓ 3 W	Lampada stao automazione (proporzionale) La luce si spegne ad automazione chiusa. La luce si accende ad automazione aperta. La luce lampeggia con frequenza variabile durante il movimento dell'automazione.
	BIXAL	Se viene utilizzato il ricevitore radio GOLR, collegare il filo antenna (173 mm) in dotazione, oppure collegare l'antenna BIXAL mediante cavo coassiale RG58.
	MD2 DMCS	Consente il collegamento del modulo display MD2 per una gestione evoluta delle funzioni, oppure il collegamento del software DMCS.
	GOLR	Il quadro elettronico è provvisto di una sede per scheda ad innesto tipo ricevitore radio GOLR. Il funzionamento della scheda ad innesto è selezionato da DIP1. ATTENZIONE: l'inserimento e l'estrazione delle schede ad innesto devono essere effettuati in assenza di alimentazione.
	BIXMR2	Se viene utilizzato il ricevitore radio GOLR, il modulo memoria consente la memorizzazione dei radiocomandi. Consente il salvataggio delle configurazioni di funzionamento mediante la funzione SF ▶ SV del modulo display MD2. Le configurazioni salvate possono essere richiamate mediante la funzione SF ▶ RC del modulo display MD2. In caso di sostituzione del quadro elettronico, il modulo memoria BIXMR2 in uso può essere inserito nel nuovo quadro elettronico. Attenzione: l'inserimento e l'estrazione del modulo memoria devono essere effettuati in assenza di alimentazione.

Uscita	Valore - Accessori	Descrizione
	BATKH 2x12 V 2Ah	Funzionamento a batteria. Con tensione di linea presente le batterie sono mantenute cariche. In assenza di tensione di linea il quadro viene alimentato dalle batterie fino al ripristino della linea o fino a quando la tensione delle batterie scende sotto la soglia di sicurezza. In questo ultimo caso il quadro elettronico si spegne. ATTENZIONE: per consentire la ricarica, le batterie devono essere sempre collegate al quadro elettronico. Verificare periodicamente l'efficienza della batteria. NOTA: la temperatura di funzionamento delle batterie ricaricabili è di circa +5°C/+40°C.

6. Regolazioni

6.1 Trimmer

Trimmer	Descrizione
VA - VC 	VA - Regolazione velocità di apertura. Regola la velocità in apertura. VC - Regolazione velocità di chiusura. Regola la velocità in chiusura.
TC 	Regolazione tempo chiusura automatica. Da 0 a 120 s.
R1 	Regolazione spinta sugli ostacoli. Il quadro elettronico è dotato di un dispositivo di sicurezza che in presenza di un ostacolo durante la manovra di apertura arresta il movimento, mentre durante la manovra di chiusura inverte il movimento. Con R1=MIN si ha la massima sensibilità agli ostacoli (spinta minima). Con R1=MAX si ha la spinta massima.
CB 	Spazio di rallentamento in chiusura. Regola lo spazio di rallentamento in chiusura, per consentire un accostamento ottimale.

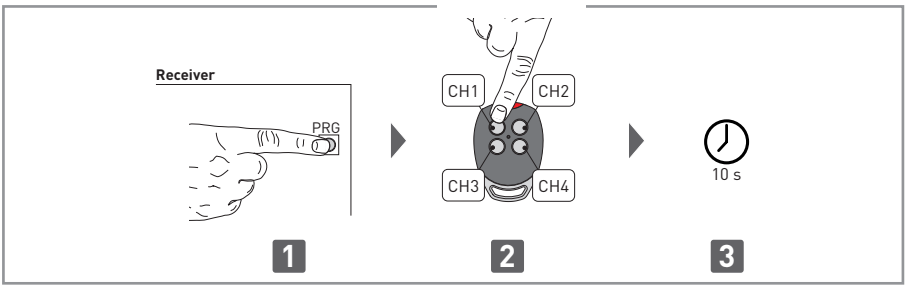
6.2 Dip-switch

DIP	Descrizione	OFF	ON
DIP1	Funzionamento comando 1-3. NOTA: imposta anche il funzionamento delle schede ad innesto collegate su AUX1, AUX2 e RDX.	Passo-passo.	Apertura.
DIP2	Selezione senso di apertura. Il senso di apertura va considerato guardando l'automazione dal lato ispezionabile.	Apertura verso destra.	Apertura verso sinistra.
DIP3	Apertura con sicurezze aperte.	Abilitata. L'apertura del contatto 1-8 ad automazione ferma consente l'apertura mediante comando 1-3 o comando radio.	Disabilitata. L'apertura del contatto 1-8 ad automazione ferma impedisce qualsiasi manovra.
DIP4	USO FUTURO	/	/
DIP5	Sistema elettronico antigelo. Mantiene l'efficienza del motore anche a basse temperature ambiente.	Abilitato.	Disabilitato.

6.3 Segnalazioni

LED	Acceso	Lampeggiante
POWER	Presenza di alimentazione 24 V=.	Encoder non funzionante.
		Sovraccarico di corrente su uscita lampeggiante.
		Cortocircuito del driver lampeggiante.
SA	Indica che almeno uno dei contatti di sicurezza è aperto.	/
IN	Si accende ad ogni comando e ad ogni variazione di dip-switch.	SETTINGS RESET in corso.
11	Indica che il contatto del finecorsa 0-11 é aperto.	/
12	Indica che il contatto del finecorsa 0-12 é aperto.	/
SIG	Fase di abilitazione/memorizzazione trasmettitori.	Ricezione di una trasmissione radio di un radiocomando memorizzato.
		Ricezione di una trasmissione radio di un radiocomando non memorizzato.
		Fase di cancellazione trasmettitori in corso.
		Memoria danneggiata.

7. Radio



Il quadro elettronico è dotato di un ricevitore radio con frequenza 433,92 MHz.
L'antenna è costituita da un filo rigido di lunghezza 173 mm collegato al morsetto ANT.
E' possibile aumentare la portata della radio collegando l'antenna presente nei lampeggianti oppure installando l'antenna accordata BIXAL.
NOTA: per collegare l'antenna esterna al quadro elettronico utilizzare un cavo coassiale RG58 (max 10 m).
Verificare che il modulo memoria sia inserito nel connettore COM.
Nel modulo memoria possono essere memorizzati fino a 200 radiocomandi.

Memorizzazione trasmettitori:

- premere il pulsante PRG presente sul ricevitore radio o sul quadro elettronico, il led segnalazione SIG si accende;
- effettuare una trasmissione premendo i tasti CH che si desidera memorizzare del radiocomando (entro la portata del ricevitore radio). Il radiocomando viene così memorizzato. Durante questa fase il led segnalazione SIG lampeggia. Quando il led segnalazione SIG torna acceso è possibile abilitare un nuovo radiocomando. Abilitare tutti i nuovi radiocomandi effettuando una trasmissione come indicato;
- l'uscita dalla procedura avviene in modo automatico dopo 10 s dall'ultima trasmissione oppure premendo nuovamente il tasto PRG (il led segnalazione SIG si spegne).

Possono essere memorizzati da uno a quattro tasti CH dello stesso radiocomando:

- se viene memorizzato un solo tasto CH (qualsiasi) del radiocomando, viene eseguito il comando 1-3 (passo-passo/apertura);
- se vengono memorizzati da due a quattro tasti CH dello stesso radiocomando, le funzioni abbinate ai tasti CH sono le seguenti:
  - CH1 = comando 1-3 apertura / passo-passo;
  - CH2 = NESSUNA IMPOSTAZIONE SELEZIONATA;
  - CH3 = comando accensione/spegnimento luce di cortesia;
  - CH4 = comando di arresto, equivalente al comando 1-9 impulsivo.

Cancellazione trasmettitori:

- tenere premuto per 3 s il pulsante PRG, il led SIG comincia a lampeggiare;
- per cancellare tutti i radiocomandi dalla memoria premere nuovamente per 3 s il pulsante PRG;
- per cancellare un singolo radiocomando, premere uno dei tasti CH precedentemente memorizzati del radiocomando che si desidera cancellare;
- la cancellazione viene confermata dal lampeggio veloce del led SIG.

In caso di sostituzione del quadro elettronico, il modulo memoria in uso può essere inserito nel nuovo quadro elettronico.

ATTENZIONE: l'inserimento e l'estrazione del modulo memoria devono essere effettuati in assenza di alimentazione.

Per maggiori informazioni consultare il manuale d'uso dei radiocomandi serie GOL.

8. Avviamento

ATTENZIONE: Le manovre relative al punto 5 avvengono senza sicurezze.
E' possibile regolare i trimmer solo ad automazione ferma.
L'automazione rallenta automaticamente in prossimità dei fermi battuta.

- Ponticellare i contatti di sicurezza N.C.
- Portare l'asta manualmente in posizione di apertura e di chiusura.
  Regolare i fermi meccanici e i finecorsa come indicato nel manuale di installazione della barriera QIK80EH.
- Impostare con DIP2 il senso di marcia desiderato, come indicato a pag. 10.
- Collegare il cavo di alimentazione ai morsetti L-N-⏚ come indicato a pag. 3.
- Dare alimentazione e controllare il corretto funzionamento dell' automazione con successivi comandi di apertura e di chiusura.
- Verificare l'intervento dei finecorsa.
- Collegare i dispositivi di sicurezza (rimuovendo i relativi ponticelli) e verificarne il corretto funzionamento.
- Se desiderato, attivare la chiusura automatica mediante il comando 1-2 e regolare il tempo con il trimmer TC.
- Impostare con i trimmer VA e VC le velocità di apertura e di chiusura desiderate.
- Regolare lo spazio di rallentamento in chiusura mediante il trimmer CB.
- Impostare con il trimmer R1 la spinta sugli ostacoli.
  ATTENZIONE: verificare che le forze operative delle ante siano conformi a quanto richiesto dalle norme EN12453-EN12445.
- Collegare eventuali altri accessori e verificarne il funzionamento.

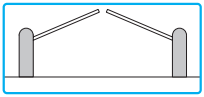
NOTA: nel caso di interventi di manutenzione o nel caso di sostituzione del quadro elettronico, ripetere la procedura di avviamento.

9. Ricerca guasti

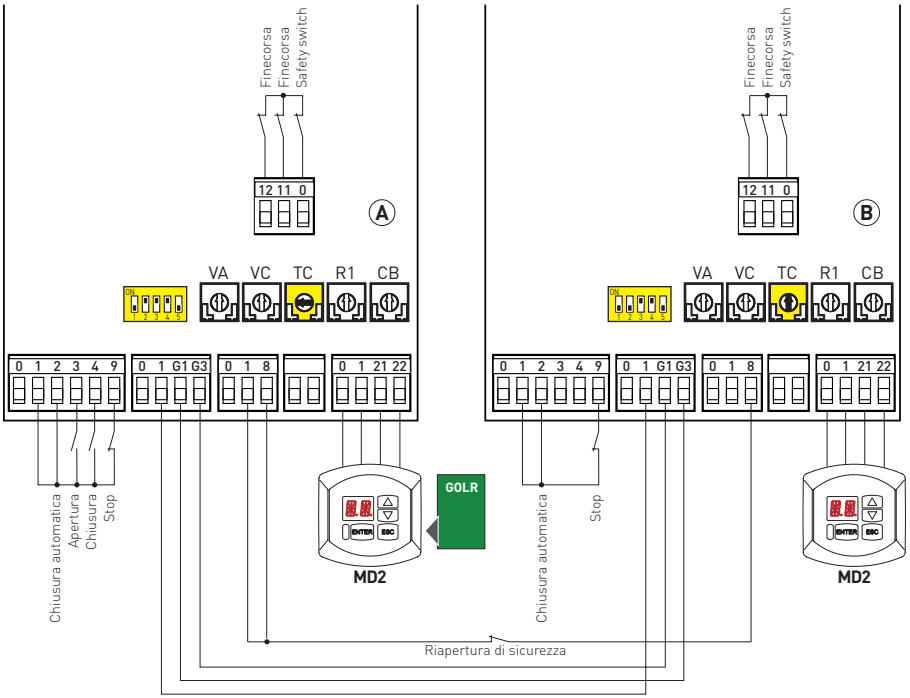
Problema	Possibile causa	Intervento
L'automazione non apre o non chiude.	Manca alimentazione. (led POWER ALARM spento).	Verificare che il quadro elettronico sia correttamente alimentato.
	Accessori in corto circuito. (led POWER ALARM spento).	Scollegare tutti gli accessori dai morsetti 0-1 (deve essere presente tensione 24 V=) e ricollegarli uno alla volta.
	Fusibile di linea bruciato. (led POWER ALARM spento).	Sostituire il fusibile F1.
	I contatti di sicurezza sono aperti. (led SA acceso).	Verificare che i contatti di sicurezza siano correttamente chiusi (N.C.).
	Microinterruttore di sblocco SAFETY SWITCH aperto. (led 11 e 12 accesi).	Verificare la corretta chiusura dello sportello e il contatto del microinterruttore.
	Il comando radio non funziona.	Verificare la presenza del ricevitore radio e del modulo memoria. Verificare la corretta memorizzazione dei trasmettitori sulla radio.
	Le fotocellule sono attivate. (led SA acceso).	Verificare la pulizia e il corretto funzionamento delle fotocellule.
	La chiusura automatica non funziona.	Verificare che il contatto 1-2 sia chiuso.
Le sicurezze esterne non intervengono.	Collegamenti errati tra fotocellule e quadro elettronico.	Collegare i contatti di sicurezza N.C. in serie tra loro e rimuovere gli eventuali ponticelli presenti sulla morsettiera del quadro elettronico.
L'automazione apre/chiude per un breve tratto e poi si ferma.	Encoder non collegato, falsi contatti encoder, encoder guasto. (led POWER ALARM lampeggiante).	Verificare corretto collegamento encoder, pulire i contatti inserendo e disinserendo il plug encoder sui contatti, sostituire encoder.
	Fili motore invertiti. (led POWER ALARM lampeggiante).	Verificare fili motore.
	Sono presenti attriti oppure la molla non è correttamente tensionata.	Verificare manualmente che l'automazione si muova liberamente, verificare la regolazione di R1, verificare il tensionamento della molla.
Il radiocomando ha poca portata e non funziona con automazione in movimento.	La trasmissione radio è ostacolata da strutture metalliche e muri in cemento armato.	Installare l'antenna all'esterno.
		Sostituire le batterie dei trasmettitori.

NOTA: se presente il modulo display MD2, consultare il relativo manuale di installazione al capitolo Visualizzazione allarmi e anomalie.

10. Esempio di applicazione per automazioni in parallelo



Con queste impostazioni un ostacolo in chiusura provocherà la riapertura di entrambe le barriere.
Un ostacolo in apertura provocherà lo stop della sola barriera interessata.



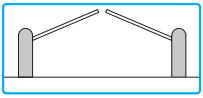
1- Scollegare i connettori 0-1-G1-G3 dai quadri elettronici.
2- Impostare mediante i moduli display MD2 collegati ai quadri elettronici i seguenti parametri su entrambe le automazioni:

   Impostazione parametri avanzati AP > AA > ON
   Impostazione modalità ingresso AP > G1 > SY
   Impostazione modalità parallelo automazioni AP > PA > 01

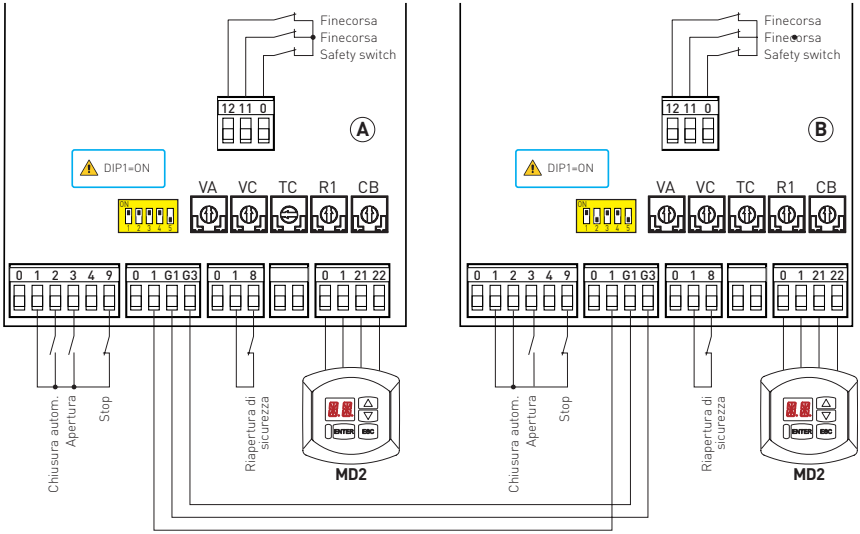
3- Ricollegare i connettori 0-1-G1-G3.
4- Abilitare la chiusura automatica su entrambe le automazioni, ponticellando i contatti 1-2.
5- Impostare come desiderato il tempo di chiusura automatica mediante il trimmer TC dell'automazione A, impostare il trimmer TC dell'automazione B al massimo. (Con questa impostazione le automazioni effettueranno la manovra di chiusura contemporaneamente allo scadere del tempo impostato con il trimmer TC dell'automazione A).
6- E' necessario installare solamente un ricevitore radio GOLR.
7- Se presenti i kit di illuminazione QIKLUX, impostare AP>G2=03 oppure AP>G2=02, per la sincronizzazione dell'illuminazione delle luci con automazioni chiuse.

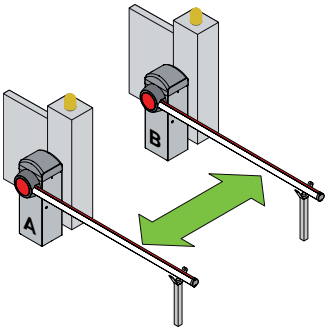
IP2152IT - 2015-03-16

11. Esempio di applicazione per automazioni con interblocco bidirezionale senza rilevamento di presenza



Con questi collegamenti e impostazioni, un comando 1-3 avvia una manovra di apertura della barriera A (o B), chiuderà dopo il tempo impostato con TC, trascorso il tempo TO, si aprirà la barriera B e chiuderà dopo il tempo impostato con TC.



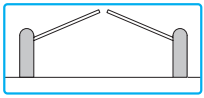


1- Scollegare i connettori 0-1-G1-G3 dai quadri elettronici.
2- Impostare mediante i moduli display MD2 collegati ai quadri elettronici i seguenti parametri su entrambe le automazioni:
   - Impostazione parametri avanzati AP > AA > ON
   - Impostazione modalità ingresso AP > G1 > SY
   - Impostazione modalità parallelo automazioni AP > PA > 02
3- Ricollegare i connettori 0-1-G1-G3.
4- Impostare DIP1=ON su entrambe le automazioni.
5- I comandi radio dovranno essere gestiti come comandi apre 1-3 (RO>C1>1-3).
6- Abilitare la chiusura automatica su entrambe le automazioni, ponticellando i contatti 1-2.
7- Impostare come desiderato il tempo di chiusura automatica mediante il trimmer TC .
8- Impostare il tempo ritardo in apertura (da 0 a 30 s)
9- E' possibile abilitare la funzione di prenotazione (PG) nel caso un veicolo sopraggiunga nella stessa direzione, mentre un altro è ancora tra le barriere BC>PG>ON. Un secondo comando di apertura verrà memorizzato ed eseguito non appena terminerà il ciclo in corso.

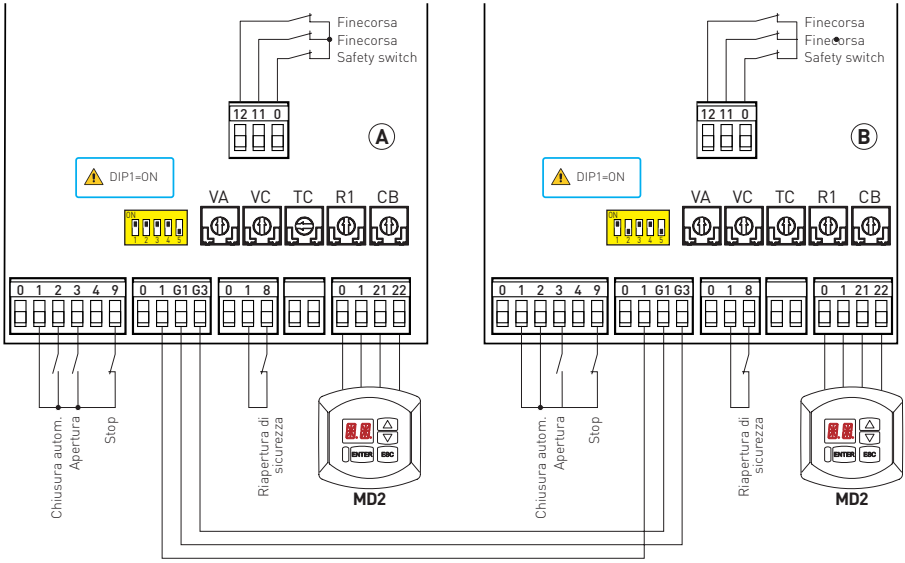
ATTENZIONE: i comandi di apertura sono inibiti, durante il ciclo di interblocco

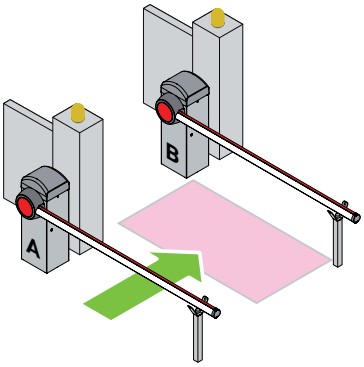
In caso di emergenza è possibile usare i comandi ad uomo presente (contatto 1-9).

12. Esempio di applicazione per automazioni con interblocco unidirezionale con rilevamento di presenza



Con questi collegamenti e impostazioni, un comando 1-3 avvia una manovra di apertura delle barriere
La chiusura automatica si abilita solo quando il veicolo attiva il dispositivo di rilevamento.

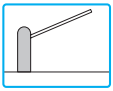




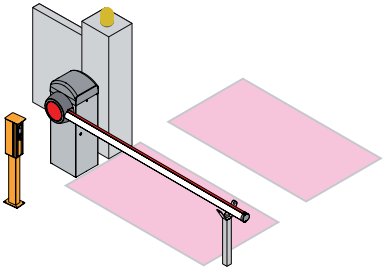
Per i collegamenti fare riferimento al par. 11.

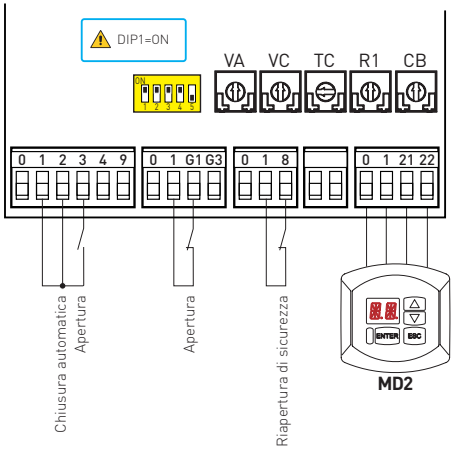
E' possibile collegare due barriere con funzionamento monodirezionale con rielvamento di presenza installando un dispositivo di rilevamento tra le due barriere (es. spira magnetica).
Collegare i morsetti 1-2 della barriera di ingresso A, la chiusura automatica si abilita solo quando il veicolo attiva il dispositivo di rilevamento.

13. Esempio di applicazione per automazioni con funzionamento bidirezionale con riconoscimento direzione di transito.



Con queste impostazioni il quadro riconosce i veicoli in entrata, disabilita per il periodo impostato TO il comando AUX1.
Il conteggio inizia al rilascio del comando 1-8, successivo ad un comando 1-3.





Nel caso di accesso a parcheggio dopo aver effettuato pagamento e di uscita libera:

1- Impostare mediante il modulo display MD2 i seguenti parametri:
   BA>AN>3A
   AP>D8>LO con questa impostazione il comando 1-8 effettua lo stop e non l'inversione.
   BA>TO>.. impostare il tempo di ritardo in apertura del comando 1-G1.
   BA>TS>.. impostare il tempo di rinnovo del tempo chiusura automatica dopo il rilascio del comando 1-8.
2- Collegare il comando di apertura esterno (es. LAN60) ai morsetti 1-3.
3- Collegare il dispositivo di sicurezza ai morsetti 1-8.
4- Inserire la scheda LAB9 su AUX1.
5- Abilitare la chiusura automatica con ponte 1-2.
6- Regolare il trimmer TC.
7- Impostare DIP1=ON
8- Impostare il tempo di ritardo TO.
9- Se desiderata la richiusura immediata della barriera, impostare (BA>TS>00).

I veicoli in uscita aprono la barriera tramite comando AUX1.
E' consigliabile impostare AP>D8>LO per prevenire accessi non autorizzati.

IP2152IT - 2015-03-16

ENTREMATIC

Entrematic Group AB
Lodjursgatan 10
SE-261 44, Landskrona
Sweden
www.ditecentrematic.com